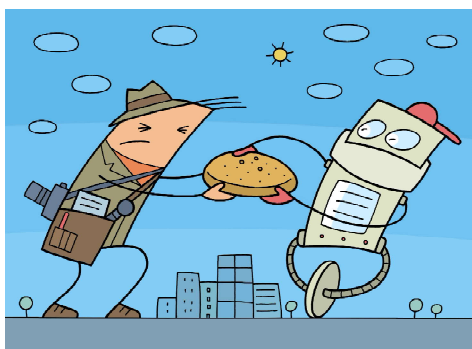


Интернет новости информационных технологий

СЯО НАНЬ ЛИШИТ ЖУРНАЛИСТОВ РАБОТЫ



В Пекинском университете (Китай) создан робот, названный Сяо Нань, который вполне может отобрать хлеб у всех журналистов мира. Этот робот способен писать статьи с огромной скоростью – до 300 китайских иероглифов всего за 1 секунду, при этом текст будет связным и интересным для читателя (Сяо Нань умеет работать с любой тематикой). Профессор Пекинского университета Вань Сяоцзюнь, разработчик робота-журналиста, отметил, что он может писать и небольшие заметки, и крупные статьи.

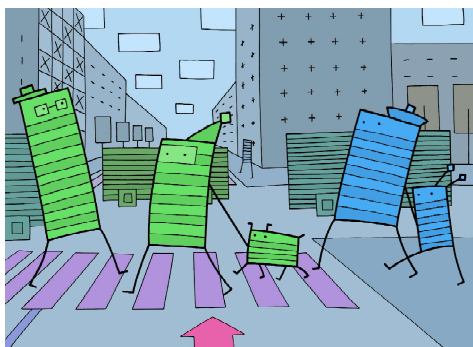
Робот Сяо Нань уже принят на работу в одну из китайских газет – Southern Mertoopolis Daily – и уже написал для нее несколько новостей, напимере заметку об увеличении количества поездок в преддверии китайского Нового года. В ходе написания статьи робот обрабатывает огромное количество информации, а его разработчики постоянно совершенствуют свое детище: для этого они даже создали при газете лабораторию для изучения и развития СМИ.

Пока робот еще не может полностью заменить живых журналистов, он еще не научился брать интервью и задавать необходимые в том или ином случае вопросы. Но наука и техника развиваются быстро, и вполне возможно, что профессия журналиста если и не уйдет в прошлое, то станет уделом лишь отдельных энтузиастов – «художников слова», как и писательство... Ведь роботу, кроме всего прочего, не нужно платить зарплату.



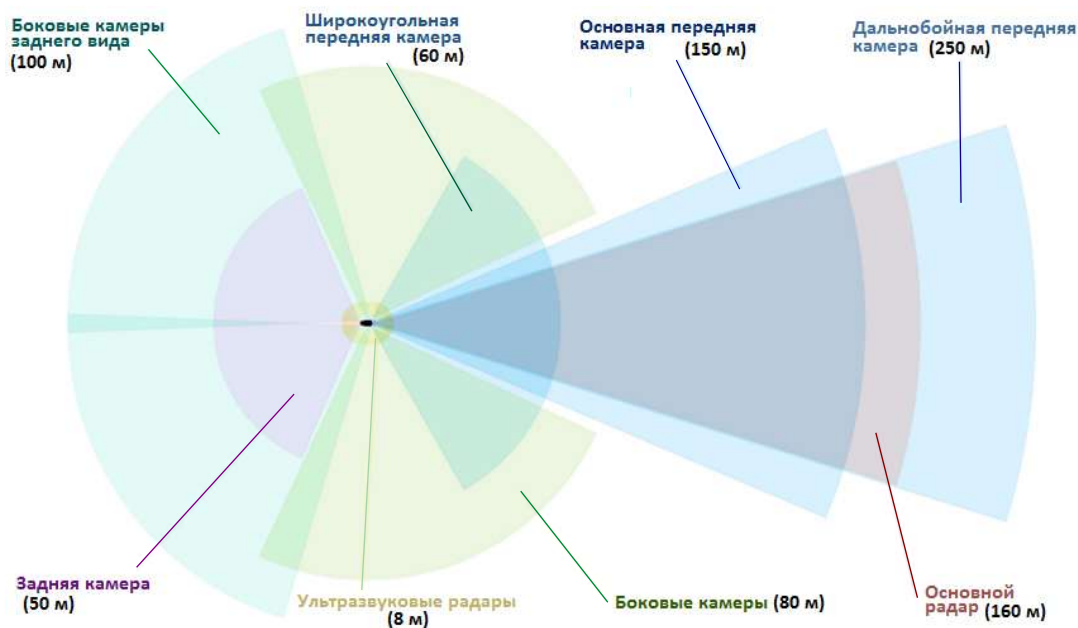
Источник: <http://maxpark.com/community/88/content/5652196>

МИР «ГЛАЗАМИ» АВТОПИЛОТА



Американская компания Tesla Motors (одна из разработчиков автопилотных автомобилей) опубликовала интересную видеозапись – как «выглядит» окружающее пространство «с точки зрения» компьютера автопилота, как на изображении, поступающем с видеокamer, распознаются дорожная разметка и знаки, светофоры, пешеходы, другие автомобили и даже общий фон, «смазывающийся» во время движения.

Интересно, что все электромобили Tesla Motors, начиная с 19 октября 2016 года, выпускаются уже с встроенным оборудованием автопилотирования, которое включает в себя восемь камер кругового обзора (с дальностью до 250 метров), 12 расположенных по периметру корпуса автомобиля ультразвуковых датчиков и радиолокационную станцию переднего обзора. В Tesla Motors утверждают, что, благодаря такому оборудованию, автопилот надежно работает в любых погодных условиях.



Видеокамеры используются автопилотом для «осмотра» окружающего пространства, при этом информация с камер совмещается с «облаком точек», передаваемых радиолокационной станцией и ультразвуковыми датчиками, а затем полученные совмещенные данные обрабатываются автопилотом. Как именно работает алгоритм распознавания объектов, в Tesla Motors, конечно, не раскрывают.

На опубликованной видеозаписи двойная сплошная линия на дороге отмечается красным цветом, одинарная линия (разделитель полос) или разметка обочины – фиолетовым, объекты в поле зрения камер помечаются синими прямоугольниками, а те, которые

находятся на траектории движения машины, - зелеными. Дорожные знаки помечаются фиолетовыми прямоугольниками, а размытые в движении объекты отмечены зелеными штрихами.

В середине сентября 2016 года Tesla Motors ввели в программное обеспечение своих электромобилей новый алгоритм, предусматривающий *групповое обучение* автопилотных автомобилей. Он работает следующим образом. В первое время (после обновления ПО) все автомобили Tesla будут реагировать на потенциально опасные с точки зрения системы места в соответствии с изначальной программой. Если при поездке в ручном режиме водители, несколько раз проезжая такие места, будут притормаживать, то все электромобили, даже никогда прежде не бывавшие в этих местах, в режиме автопилота тоже станут притормаживать. Если же водители не будут пользоваться тормозами при проезде участков трассы, которые система Tesla считает опасными, то эти участки будут помечены как безопасные, и все автопилоты перестанут использовать на них тормоза.

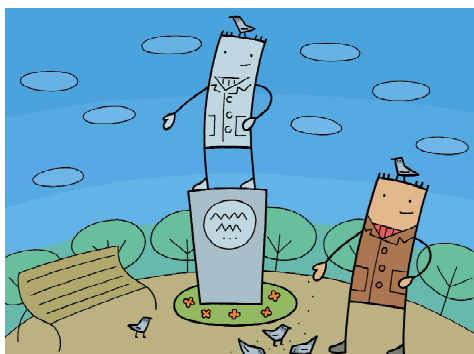
В середине сентября 2016 года Tesla Motors ввели в программное обеспечение своих электромобилей новый алгоритм, предусматривающий *групповое обучение* автопилотных автомобилей. Он работает следующим образом. В первое время (после обновления ПО) все автомобили Tesla будут реагировать на потенциально опасные с точки зрения системы места в соответствии с изначальной программой. Если при поездке в ручном режиме водители, несколько раз проезжая такие места, будут притормаживать, то все электромобили, даже никогда прежде не бывавшие в этих местах, в режиме автопилота тоже станут притормаживать. Если же водители не будут пользоваться тормозами при проезде участков трассы, которые система Tesla считает опасными, то эти участки будут помечены как безопасные, и все автопилоты перестанут использовать на них тормоза.

Впрочем, в реальности не всё обстоит так гладко. В мае 2016 года во Флориде произошла авария с участием Tesla Model S, в которой погиб водитель автопилотного автомобиля. Машина Tesla в режиме автопилота угодила под полуприцеп тягача, выехавшего перед ней на перекрестке. Предположительно, камера электромобиля приняла выкрашенный в белый цвет полуприцеп за дорожный знак, а радар системы автопилота «не увидел» полуприцеп, так как зона обзора радара была специально занижена, чтобы машина не реагировала торможением на различные низкие объекты, например арки мостов. Данное происшествие, видимо, приведет как к соответствующим доработкам алгоритмов, так и к рекомендациям по особой покраске транспортных средств или по размещению на них специальных отражающих меток с учетом использования автопилотов.

В целом же, несмотря на вышеописанное ДТП и целый ряд мелких происшествий с автопилотными автомобилями, можно предполагать, что переход на автопилоты существенно снизит опасность дорожного движения: не только за счет более быстрой реакции компьютерных систем по сравнению с живым водителем, но и за счет повышения дисциплины вождения (компьютер не пьет и не ведет себя на дороге так, как будто он – ее единственный хозяин, в отличие от некоторых «водил»), а также благодаря предполагаемой в будущем технологии беспроводного локального «общения» автопилотов, что позволит им «договариваться» о наиболее оптимальном проезде «проблемных» участков трассы.

Источник: <http://mcc.wi-fi.ru/desktop/news/239/1461482>

МУМИНАРИ: КОЛЛЕКЦИЯ БЕСПЛАТНЫХ 3D-МОДЕЛЕЙ МУЗЕЙНЫХ ЭКСПОНАТОВ



В 2013 году лондонская компания 3D-печати iMakr создала интернет-площадку MyMiniFactory для обмена 3D-моделями, а в 2014 году анонсировала проект «Scan the World» («Отсканируй мир»). Сейчас количество моделей, представленных на этом сайте, уже превысило 20000. В их числе – культурное наследие со всех уголков планеты.

На сайте представлена и обширная коллекция моделей экспонатов из музеев Москвы и Санкт-Петербурга, а также моделей различных памятников и достопримечательностей – от храма Василия Блаженного до бюста Брежнева из парка искусств «Музеон». Многие из этих моделей созданы пользователями – при помощи 3D-сканеров, а еще чаще – при помощи специальных программ по набору фотографий, на которых требуемый объект заснят со всех сторон.



Участникам проекта были обещаны бесплатные 3D-печатные копии созданных ими моделей. Кроме того, наиболее талантливые и трудолюбивые участники получают статус «студийных дизайнеров» и долю в рекламной выручке компании. Сайт MyMiniFactory продолжает и дальше пополнять свои коллекции, а любой желающий может скачать 3D-модели понравившихся предметов искусства и многого другого совершенно бесплатно.

Адрес сайта MyMiniFactory: <https://www.myminifactory.com>

Адрес раздела «Scan the world»: <https://www.myminifactory.com/scantheworld>

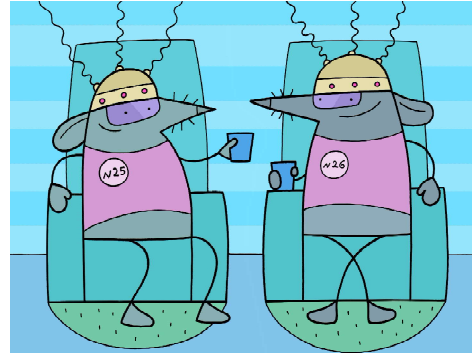
Российская секция раздела «Scan the world»: <https://www.myminifactory.com/category/scan-the-world-russia>

Источник: <http://3dtoday.ru/blogs/news3dtoday/extensive-collection-of-free-3d-models-russian-museum-exhibits-on-the->

ЛАЗЕР ПОМОЖЕТ ИЗБАВИТЬСЯ ОТ НЕПРИЯТНЫХ ВОСПОМИНАНИЙ

Как сообщает журнал Science, специалисты из Национального университета Тоямы (Япония) научились использовать лазер для коррекции воспоминаний.

Пока новую методику успешно опробовали на мышах. Сначала ученые выработали у мышей сами эти неприятные воспоминания: они давали мышам сладкую воду, но как только мышь начинала пить, ей делали инъекцию хлорида лития, вызывающего рвоту, и давали ошутимый удар током, следовавший за определенным звуком. В результате у мышей выработался условный рефлекс: когда они слышали определенный звук, то замирали. Объединив же эксперименты, мышей приучили замирать, как только они начинали пить сладкую воду.



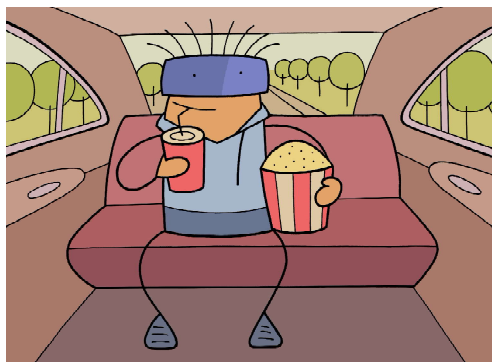
Известно, что свет позволяет активировать и деактивировать определенные участки мозга. Ученые применили особый лазер, чтобы отключить ряд нейронов в мозге мыши, и сумели подобрать такую комбинацию мощности и направления излучения, что мышь больше не замирала, когда начинала пить воду. При этом излучение лазера не представляло опасности для ее здоровья.

Как утверждают ученые, в будущем лазер позволит стирать неприятные воспоминания и у людей. Так, подобную методику предполагают использовать для лечения пациентов с посттравматическими расстройствами, а также другими психическими и психологическими проблемами. А может быть, и в других случаях...



Источник: <https://hi-tech.mail.ru/news/lazer-brain>

ФИЛЬМ ДЛЯ ВИРТУАЛЬНОЙ РЕАЛЬНОСТИ ВПЕРВЫЕ НОМИНИРОВАН НА «ОСКАР»



Созданный Google анимационный фильм «Жемчужина» (Pearl) впервые в истории киноискусства участвовал в номинации «Лучший анимационный короткометражный фильм» в премии «Оскар». Это 5-минутный VR-мультфильм в формате сферической 360-градусной панорамы, специально предназначенный для просмотра в шлеме виртуальной реальности (либо, хотя это менее эффектно, – с телефона или компьютера перетаскиванием изображения мышью).

В этом мультфильме зритель сидит на пассажирском сиденье автомобиля и наблюдает за жизнью отца и взрослением его дочери.

Фильм входит в состав Google Spotlight Stories – галерею 360-градусных фильмов, либо доступен на YouTube: <https://www.youtube.com/watch?v=WqCH4DNQBUA>

Источник: <https://hi-tech.mail.ru/news/first-vr-film-oscar>